This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problems Mailbox.

◎ 公 開 特 許 公 報 (A) 平2-267327

@Int. Cl. 5 F 02 C 7/22 識別記号 庁内整理番号 ❸公開 平成2年(1990)11月1日

7910-3G Z

審査請求 未請求 請求項の数 18 (全7頁)

航空機用補助燃料移送装置 60発明の名称

> 顧 平2-47095 の特

金出 顧 平2(1990)2月27日

@1989年2月27日@米園(US)@316,264 優先権主張

レシスキ,ジユニア.

アメリカ合衆国, コネチカツト 06497, ストラツトフオ ロレンス エヌ。セチ 700発 明 者 ード, ロブデル ドライブ 22 アロリ

アメリカ合衆国, コネチカツト 06460, ミルフオード, レイモンド シイ.ク 勿発 明 者 ニュー ヘブン。アペニュー 934

アメリカ合衆国, コネチカット 06611, トラムブル, レ トーマス ピイ。ウイ ⑦発 明者 ルソン イトン ロード 8

アメリカ合衆国,コネチカツト,ハートフオード,フアイ ⑪出 願 人 ユナイテツド テクノ ナンシヤル ブラザ 1 ロジーズ コーポレー

外1名 弁理士 志賀 富士弥 個代 理 人

ション

明知曾

1 発明の名称

航空機用補助燃料移送裝置

2 特許請求の範囲

(1) 少くともしつの補助燃料タンクからメイン 燃料タンクへ燃料を移送する装置において、前記 メイン燃料タンクに移送される燃料の圧力が移送 開始から所定時間内に所定圧力に進しない場合又 は、メイン燃料タンクレベルの燃料変化率が所定 位より小さい場合に、燃料移送に異常があること を示すことを特徴とする航空機用額助燃料移送袋

(2)メイン燃料タンクと、

緒助数料タンクと、

前記メイン燃料タンクと前記補助燃料タンク間 を遊滅する流路と、

前紀後路内に配置され、前紀補助燃料タンクか ら前記メイン艦科タンクへ燃料を移送する燃料移 送ポンプと、

前記メイン燃料タンク内の燃料レベルを検知し、 す償号を発する燃料移送確認手数と、

それを示す信号を発するメイン燃料タンクレベル センサと、

前記燃料移送ポンプと前記メイン燃料タンク間 における前記旅路内の圧力を検知する圧力センサ

前記メイン艦科タンクレベルセンサからの信号 に基づいて、前記メイン燃料タンク内の燃料のレ ベル変化を測定し、それを示す信号を発するメイ ン艦科タンクレベル測定手段と、

燃料移送開始信号に応答して、前記燃料移送ポ ンプを作動させる燃料移送開始手段と、

前紀圧力センサからの信号に基づいて、第1所 定時間内に所定圧力より高い圧力を検知した場合 に第1圧力信号を発するとともに、前記第1所定 圧力より低い圧力を検知した場合に第2圧力信号 を発するポンプタイマ手段と、

前記第1圧力信号及び前記メイン燃料タンクレ ベル湖定手段からの信号に応答して、メイン燃料 タンク内の燃料の増加の有無を検知し、それを示 前記熱料移送破退手段からの信号に応答してメイン燃料内の燃料のレベルが所定遊園で増加していない場合及び前記第2圧力信号に応答して、燃料が正常に遊れていないことを示す警告手段と、から構成されることを特徴とする航空機用補助燃料移送装置。

(3)前記メイン燃料タンクから補助燃料タンクへ燃料を供給する第2流路と、前記第2流路を設断するメイン燃料タンク遮断パルブとをさらに有し、前記燃料移送開給手段は前記燃料移送開給借号に応答して前記メイン燃料タンク遮断パルブを遮断させることを特徴とする請求項第2項記収の航空機用補助燃料移送裝置。

(4) 前記補助燃料タンクからメイン燃料タンク へ燃料を移送する流路内に互いに並列に配された 複数の燃料移送ポンプと、前記圧力センサからの 第2圧力信号に応答して第2所定時間内に所定圧 カレベルよりも高い圧力を検知した場合に第3圧 力信号を発するとともに、所定圧力レベルよりも 低い圧力を検知した場合に第4圧力信号をを発す

力信号に応答して、前記移送バルブを切り替える バルブ切り替え手段と、をさらに有し、前記移送 開始手段は前記複数の移送バルブの1つを関くと ともに、前記燃料移送確認手段は、さらに、前記 第5圧力信号に応答することを特徴とする結束項 第4項配載の航空機用補助燃料移送装置。

(8) 前記ポンプ切り替え手段は、前記第2圧力信号に応答して、作動中の燃料移送ポンプを停止させることを特徴とする請求項第4項または第7項のいずれかに記較の航空機用補助燃料移送装置。(9) 前記パルプ切り替え手段は、前記第5圧力信号に応答して、作動中の移送パルプを遮断させることを特徴とする請求項第8項記載の航空機用補助燃料移送装置。

(10) 前記燃料移送確認手段は、さらに、前記 補助タンクレベル測定手段からの信号に応答する とともに、前記審告手段は前記燃料移送確認手段 に応答して前記補助タンク内の燃料が減少してい ない場合に、燃料が正常に流れていないことを等 告することを特徴とする請求項第6項記載の載空 る第2ポンプタイマ手段とを有し、前記警告手段は、さらに、前記第4圧力信号に応答して燃料が正常に流れていないことを示すことを特徴とする 時水項第2項記載の航空機用額助燃料移送袋辺。

(5)前記第2圧力信号に応答して、前記複数の 燃料移送ポンプの作動中のポンプを切り替えるポ ンプ切り替え手段をさらに有することを特徴とす る請求項第4項記載の航空機用補助燃料移送袋器。 (6)補助タンクレベルセンサと、この補助タン クレベルセンサに応答して補助タンク内の燃料の レベル変化を測定する補助タンクレベル測定手段 とをさらに有することを特徴とする請求項第2項 記載の航空機用補助燃料移送袋器。

(7)前配各燃料移送ポンプと圧力センサ間の前 記識路内に移送パルプを並列に設け、前記圧力セ ンサに応答して、前記第1所定時間よりも長い第 3 所定時間内に所定圧力レベルよりも高い圧力を 検知した場合に第5 圧力信号を発するとともに、 所定圧力よりも低い圧力を検知した場合に第6 圧 力信号を発するパルプタイマ手段と、前記第6 圧

機用補助燃料移送装置。

(11) 前記第1所定時間は約20秒から約40 0秒の間に設定され、前記第2所定時間は約30 秒から約600秒の間に設定され、前記第3所定 時間は約10から約360秒の間に設定されてい ることを特徴とする線水項第9項記載の航空機用 額助機料非決策署。

(12) 前紀第1所定時間と前記第2所定時間と の差は、略前記第1所定時間と同じであることを 特徴とする請求項第11項記載の航空機用補助燃 料移送装置。

(13)前紀燃料移送確認手段に広答して燃料移送が正常に行われていないことを示す燃料移送警告手段をさらに有することを特徴とする請求項第 2項記載の航空機用補助燃料移送数置。

(14)前記所定圧力は、前記流路内の定常水頭よりも大きいことを特徴とする請求項第2項記載の航空機用補助燃料移送装置。

(1 5) 常閉線出パルブを前記流路に配し、燃料 を大気に放出することを特徴とする請求項第7項 記載の航空機用補助燃料移送装置。

(16)前記補助燃料タンクレベルセンサは容量型レベルセンサであることを特徴とする請求項第 6項記載の航空機用補助燃料移送袋置。

(17)前記メイン燃料タンクレベルセンサは容 量型レベルセンサであることを特徴とする請求項 第2項記載の航空機用補助燃料移送装置。

(18) 前記メイン燃料タンクレベル測定手段は、 所定の第1レベルを測定する手段と、第1レベル 測定後の所定時間軽過後に所定の第2レベルを測 定する手段と、前記第1レベルと前記第2レベル とのレベル差を決定する手段とから成ることを特 徴とする請求項第2項記載の航空機用補助燃料移 決装回。

3 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

この発明は、航空機の燃料タンク間における燃料移送装置に関するものであり、特に、補助タンクからメイン燃料タンクへの燃料の移送を自動的に管理するシステムに関するものである。

る必要がある。

システムの信頼性とその近風を軽くすることが 重要であり、1ポンド加わる毎に約250ドル必要となる。従来の燃料補給においては、耐取耗性 が低く重張の大きい可動部材から成る多重フラッ パ型パルブと流風センサを必要としていた。

従来、燃料レベル、施盤及び圧力の検知は機械 的な装置により行われていた。この種の装置には 可動邸品が使用されているが、耐摩耗性及び耐抵 傷性に乏しく、容積及び重量が大きく、保全コス トがかかり、信頼性及び特定が低いという欠点が あった。

そこで、この発明は、安全性及び信頼性が高く、 コンパクトな補助燃料移送管理システムを提供す ることを目的とする。

[課題を解決するための手段]

上記課題を解決するためにこの発明によれば、 少くとも1つの情勤燃料タンクからメイン燃料タンクへ燃料を移送する装置において、前記メイン 燃料タンクに移送される燃料の圧力が移送開始か [健来の技術及び発明が解決しようとする課題]
ヘリコブタ等の航空機においては、通常、メイン燃料タンク以外に1つ以上の補助タンクを機外に設けられている。なお、この補助タンクを機外に設けることもできる。タンクに燃料を供給する場合には、安全性を考慮して、電力が供給されていない状態で作業を行うことが選ましい。一般的に、燃料の補給は供給口から燃料を加圧して供給し、各タンクへ分配する。

飛行中における燃料植給時の自動ホバリングでは、ヘリコプタの飛行重心を制御することが好ま

メイン燃料タンクの燃料を使い切ると、補助タンクからメインタンクへ燃料を移す必要があり、この作業は燃料タンク内の燃料レベルが低くなった場合、または、パイロットからの信号入力に応答して自動的に行うことが望ましい。この補助タンクからメインタンクへの燃料の補給は、パイロットが介入することなく自動的に行うべきであるが、パイロットはこの補給システムの認動作を監視す

ら所定時間内に所定圧力に達しない場合又は、メイン燃料タンクレベルの燃料変化率が所定値より 小さい場合に、燃料移送に異常があることを示す 錠や使用補助燃料務送等層が提供される。

また、この発明によれば、メイン数料タンクと、 補助機料タンクと、前記メイン機料タンクと前記 補助燃料タンク間を達通する流路と、前記流路内 に配置され、前記補助燃料タンクから前記メイン 燃料タンクへ燃料を移送する燃料移送ポンプと、 前記メイン燃料タンク内の燃料レベルを検知し、 それを示す信号を発するメイン燃料タンクレベル センサと、前記燃料移送ポンプと前記メイン燃料 タンク間における前記旗路内の圧力を検知する圧 力センサと、前記メイン燃料タンクレベルセンサ からの信号に基づいて、前紀メイン燃料タンク内 の燃料のレベル変化を測定し、それを示す信号を 発するメイン燃料タンクレベル測定手段と、燃料 移送開始信号に応答して、前記燃料移送ポンプを 作動させる燃料砂透開始手段と、前記圧力センサ からの信号に基づいて、第1所定時間内に所定圧

[作用]

上記した課題を解決する手段は以下のように作 用する。

補助燃料タンクからメイン燃料タンクへの燃料の移送が開始されると、移送流路内の燃料流の圧力が検知されるとともに、メイン燃料タンク内の燃料レベルの変化率が測定される。ここで、検知

答して、燃料供給作業に異常があることを知らせ ス

[実施例]

以下、総付図面に基づいてこの発明の実施例を説明する。

第1図において、メイン燃料タンク i 0 は、第 i セクション i 2 と第2 セクション i 4 とに分割 されており、内部にメインタンクパイプ i 6 が設 けられている。そして、このパイプ i 6 には給油 ノズル i 8 が接続されており、加圧された燃料が パイプ 2 0 を選るようになっている。また、バル ブ 2 2 は、メイン燃料タンク内の燃料がオーバー フローパイプ 2 6 から流れ出てしまう最よりも少 なく設定した所定量まで減少した時に、レベルコ ントローラ 2 4 により開閉側仰されるようになっ

エンジン28及び30は、バルブ32及び34 と給油郎においてチェックバルブ40及び42を 有するエンジン供給ライン36及び38を通して 燃料を扱い出すようになっている。なお、エンジ 圧力が燃料移送関始より所定時間内に所定圧力に 遠していない場合又は、メイン燃料タンク内の燃料のレベル変化が所定率より小さい場合に、燃料 移送が正常に行われていないことを示す信号が発 せられる。

ン供給ライン36及び38にわたりクロスオーパ ライン44を扱けることもできる。

また、補助タンクパイプ50はライン62を介して右側の補助タンク60に接続しており、常開パルプ64を介してこのタンクに燃料を供給するようになっている。

左側の始助タンク66は、ライン68及び常開 パルプ70を介して舘助タンクパイプ50に接続 している。

燃料の加圧植給作業中には、給油ノズル18から補助タンク60及び66に燃料が供給されるとともに、メイン燃料タンク10及び補助タンク52へもレベルコントロールにより燃料供給が違断されるまで供給される。なお、上述したように、各バルブは常閉バルブとなっているために、電力を必要とすることなく燃料の植給作業が行われる。

放空機が始動すると、最初に締助タンクパルブ54、64及び70がすべて遮断される。そして、各常関パルブを適切な順序で開いて、燃料が設たされた燃料タンクの順序が決定される。飛行給油中のホパリング時においては、給油ノズル72がチェックパルブ74を介して補助タンクパイプ50に適じる。なお、この場合においても、電力の供給なしにすべてのタンクに燃料紛給が行われる。

飛行給油中のホバリング時においては、航空機はすでに作動しているために、軽々の常開バルブを作動させて所望する順序で各タンクに適切に給油する。

タンク遮断パルブ48は遮断される。たとえば作 動中のポンプ92及び燃料移送パルプ100等が 関くと、燃料はパルブ54を介して吸い出され、 ライン104及びライン16を介してメイン燃料 タンク10に移送される。ライン104を通る氷 弦の設定により、このライン内に逆圧が生じて圧 力センサ106により検知されるようになる。こ の圧力センサにより検知された検知圧力は、燃料 が流れている旋路(ライン)を十分に示すことが 可能であり、ライン内における燃料の静水頭によ り誤動作が生じることがないような低レベルの折 定圧力レベルと比較される。したがって、検知圧 力が所定圧力レベルより大きい場合には、ポンプ 92は作動しておりパルプ100が関いているこ とを示す。燃料流量が適切になる前にライン内に ある空気を排出する必要があるために、移送燃料 がなくなる前に斜句システムに通切な遅延時間を 没けることが必要である。

すなわち、所定時間経過後に所定レベルの圧力 が存在しない時には、最初に関いたバルブがうま ・メイン燃料タンク10には、レベルサンブリング装置78を有する容量ブローブ型のレベルセンサ76が設けられている。また、同様なレベルセンサ80、82及び84もレベルレート手段86、88及び90とともに補助タンク52、60及び66に各々設けられている。

第1速心力ポンプ92と第2歳心力ポンプ94 は、補助タンクパイプ50に接続するポンプ吸入 ライン96に対して並列に配置されている。

ポンプ排出パイプ97は、燃料を送パルプ | 0 0及び | 02の上旋側の第1部98と燃料を送パ ルプの下流側の第2部104を有している。なお、 これら燃料を送パルプは並列に配属されている。

正力センサ106は、ポンプ及び燃料移送パル・プ双方の下流側のポンプ排出ライン97のライン 104内の圧力を検知するように配置されている。

補助タンクからメイン燃料タンクへの燃料移送中には、たとえば補助タンクパルブ54が関いた状態で、たとえばパルブ70及び64等の他の補助タンクパルブが遮断される。なお、倉房メイン

く作動していない場合であり、自動システムが燃料を選パルプを変更して再び圧力を測定する。また、所定時間経過後に圧力が検知されない時には、ポンプ 9 2 は遮断されてポンプ 9 4 が始動する。なお、所定圧力が検知されないということは、正常な燃料を送作業が行われていないことを示している。

しかしながら、所定圧力が検知されたとしても、 ラインが遮断されている場合が考えられるために、 メイン機料タンクに燃料が供給されているとは限 らない。したがって、センサ76により検知され たメイン燃料タンクの燃料レベルを、不連続な時 間間隔をおいて2回サンプリングして燃料レベル レイト協理回路78にてこれを比較する。この比 校の結果、メイン機料タンク内の燃料レベルが予 想量の増加を示している場合には、燃料移送が行 われていることを示す。

さらに、センサ80により検知された補助タン ク内の燃料レベルをレベルレイト手段86により 時間サンブルする。この時、タンク内において少 なくとも所定流量の燃料レベルが減少している場合には、燃料移送が行われていることが確認される。

ポンプと燃料移送パルブの排出間にあるパイブ98には放出弁108が接続されている。このパルプは常閉パルプとなっており、パルブが関かれるとライン110を介して大気へ燃料が排出される。すなわち、緊急に燃料を排出しなければならない場合には、燃料移送パルブ100及び102を遮断するとともに、ポンプ92及び94の双方またはいずれか一方を作動させることにより燃料が微外へ迅速に排出される。

次に、第2図のフローチャートについて説明する。

燃料移送明給信号200が入力されると、燃料 移送が開始される。なお、この信号はメイン燃料 タンク内の燃料レベルが所定レベルまで低くなっ た時に自動的に入力されるか、または、パイロッ トにより手動入力されるものである。

燃料移送が開始されると、ステップ202にお

のステップ214においてタイマが作動し、ステッ プ78において、レベルレート検知手段78がメ インタンク内の燃料のレベル、すなわち容費を不 連続な時間間隔で2回サンプリングする。この結 果、予想最小値(変化串A)を越えた場合には、 ステップライン216を介してステップ86に進 み、補助タンク内の燃料レベルが遵切な比率(B) で変化しているかをさらに判断する。この場合、 遊切な流量であると判断された場合には、ステッ プライン218を介して流量確認ステップ220 へ進み、燃料移送作業が行われていることをパイ ロットに伝える。一方、パルプタイマスチップ2 0.4において、120秒の所定時間内に圧力が3 5キロパスカルを越えない場合には、ステップラ イン226を介してパルプスイッチステップ22 8 へ進み、現在関かれている燃料移送パルブ 1 0 0または102を遮断するとともに、他方のパル プを聞く。次に、ポンプタイマステップ229に 進み、ステップ230において、ステップ232 で示すように240秒の所定時間が経過するまで

いて、メイン燃料タンクパルブ48が遮断される とともに、補助タンクパルブ、たとえばパルブ5 4が開かれる。次に、燃料移送パルブ100また は102が開かれ、ポンプ92または94のいず れか一方が作動する。なお、ポンプは交互に使用 される。

ステップ204と同様に圧力が35キロパスカル を越えているかを判断する。

断定時間が軽過しても、その圧力に達しない場合には、ステップライン234を介して、ステップ236へ進み、ポンプパルブの異常を示すアラームを発する。また、スイッチポンプステップ238において、現在作動中のポンプを停止させ、他のポンプを始動させる。つぎに、第2ポンプタイマステップ244で規制される360秒の所定時間内に35キロパスカルの圧力に達しているかを判断する。ステップ229あるいは240において、35キロパスカルの所定の圧力が検知された場合には、ステップライン246または248を介して前記した数収ステップ212に進む。

なお、360秒の所定時間が経過しても圧力がまだ検知されない場合には、ステップライン250を介してアラームステップ252において燃料 移送が正常に行われていないことをパイロットに

特別平2-267327(ア)

警告する。また、ステップ 7 8 及び 8 6 で、タン ク内の燃料レベルの変化が所定変化率より小さい と判断された場合には、ステップ 2 2 4 において、 燃料移送に異常があることをパイロットに警告する。

における設定時間とステップ 2 3 2 における設定時間との急をステップ 2 0 8 における設定時間と同じにすることが望ましい。さらに、ポンプ 9 2 及び 9 4、パルプ 1 0 0 及び 1 0 2 は、必ずしも2 つ必要とするものではなく、各々一つずつ設けてもよい。

[発明の効果]

この発明の特有の効果としては、上記構成とす ることにより、より安全で簡便な補助燃料移送シ ステムを提供することができる。

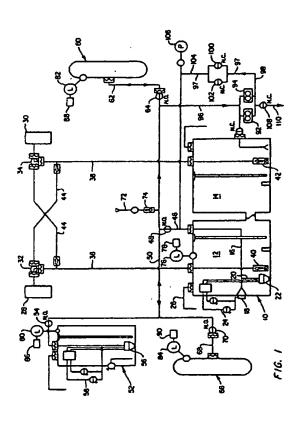
4 図面の簡単な説明

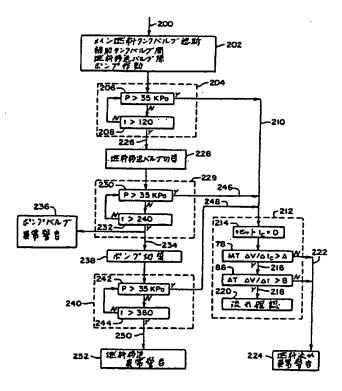
第1図は、この発明に係る燃料移送システムの 概略を示す図である。

第2図は、燃料移送システムの移送パルブ、ポンプ及びアラーム等の作動を示すフローチャート である。









F1G. 2